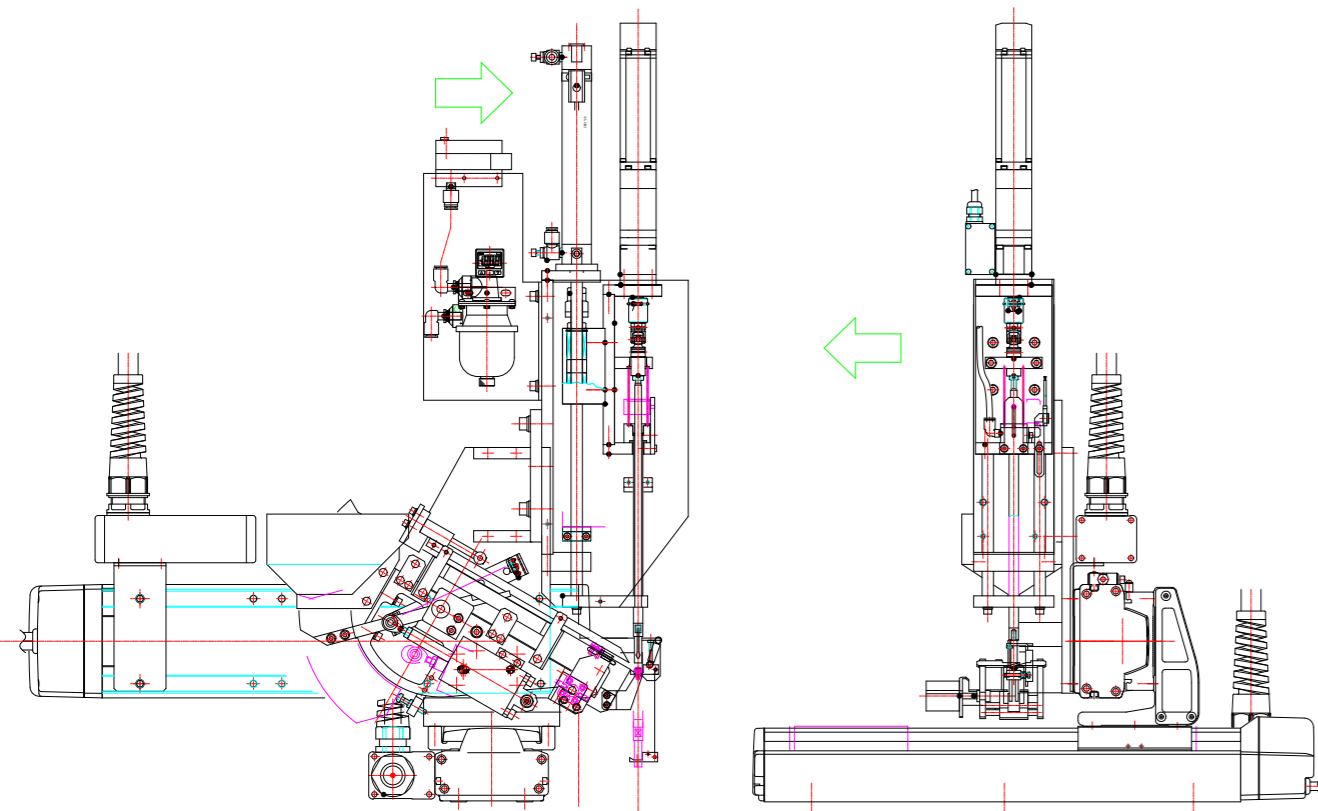


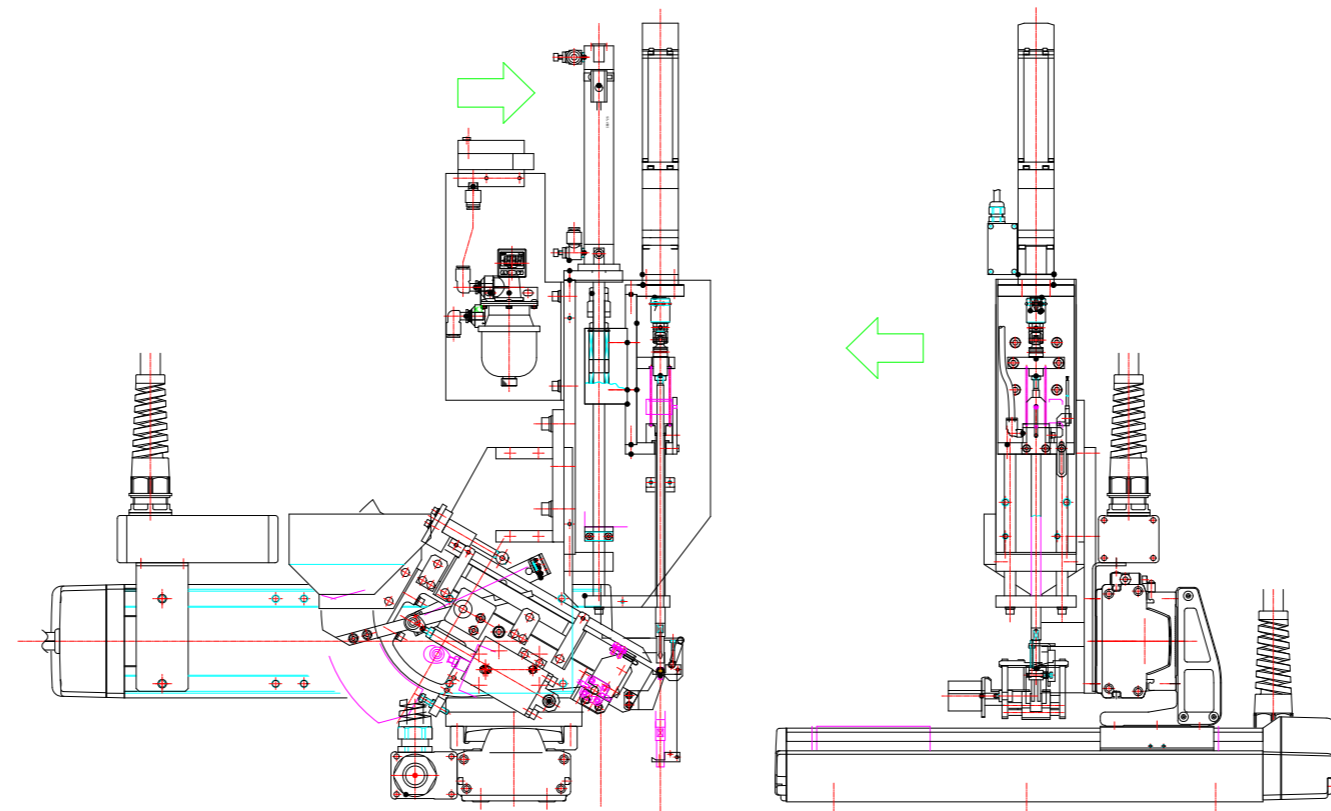
普通寸法差	符号	年月日	改訂履歴	記印	検印
	△				
	△				

従来のネジロボ (ロボット 3 台必要)

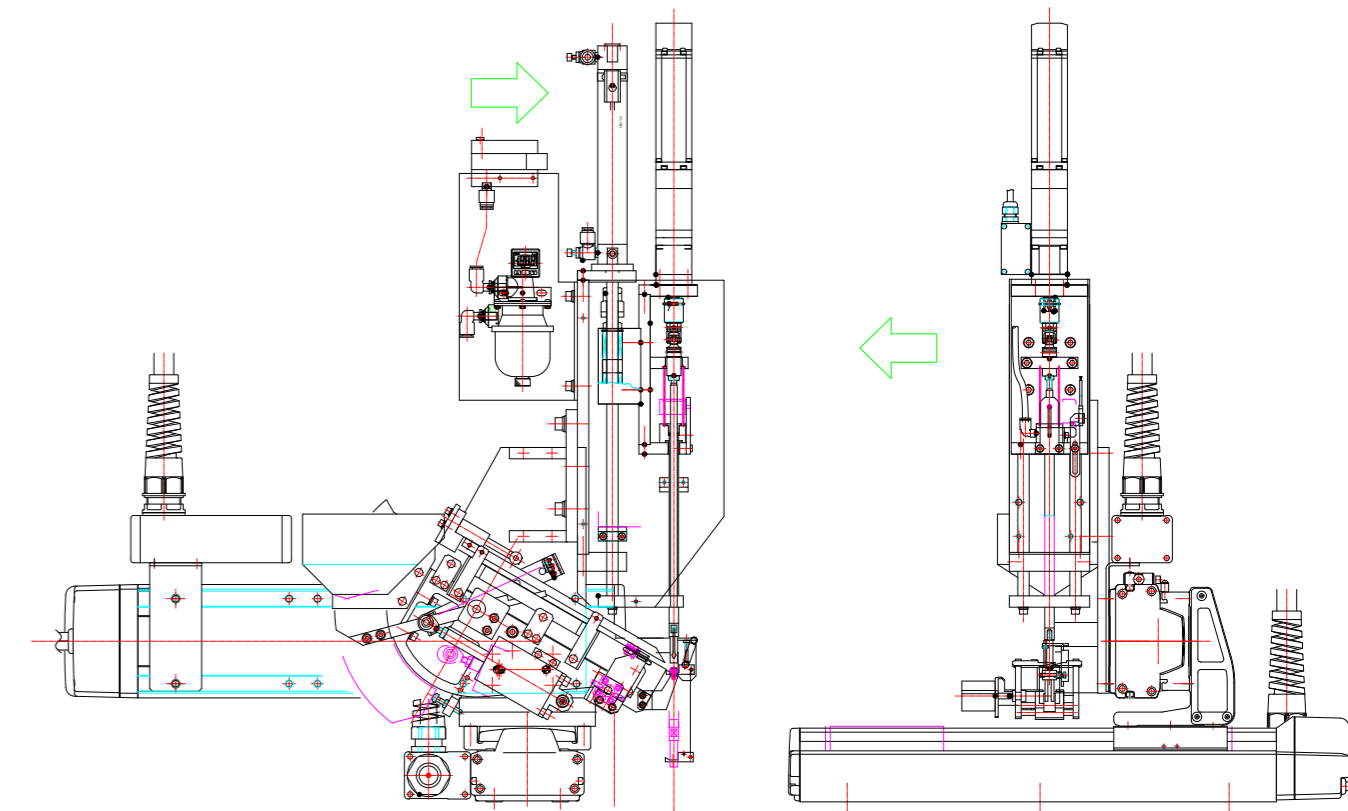
M 3 ネジロボ



M 4 ネジロボ

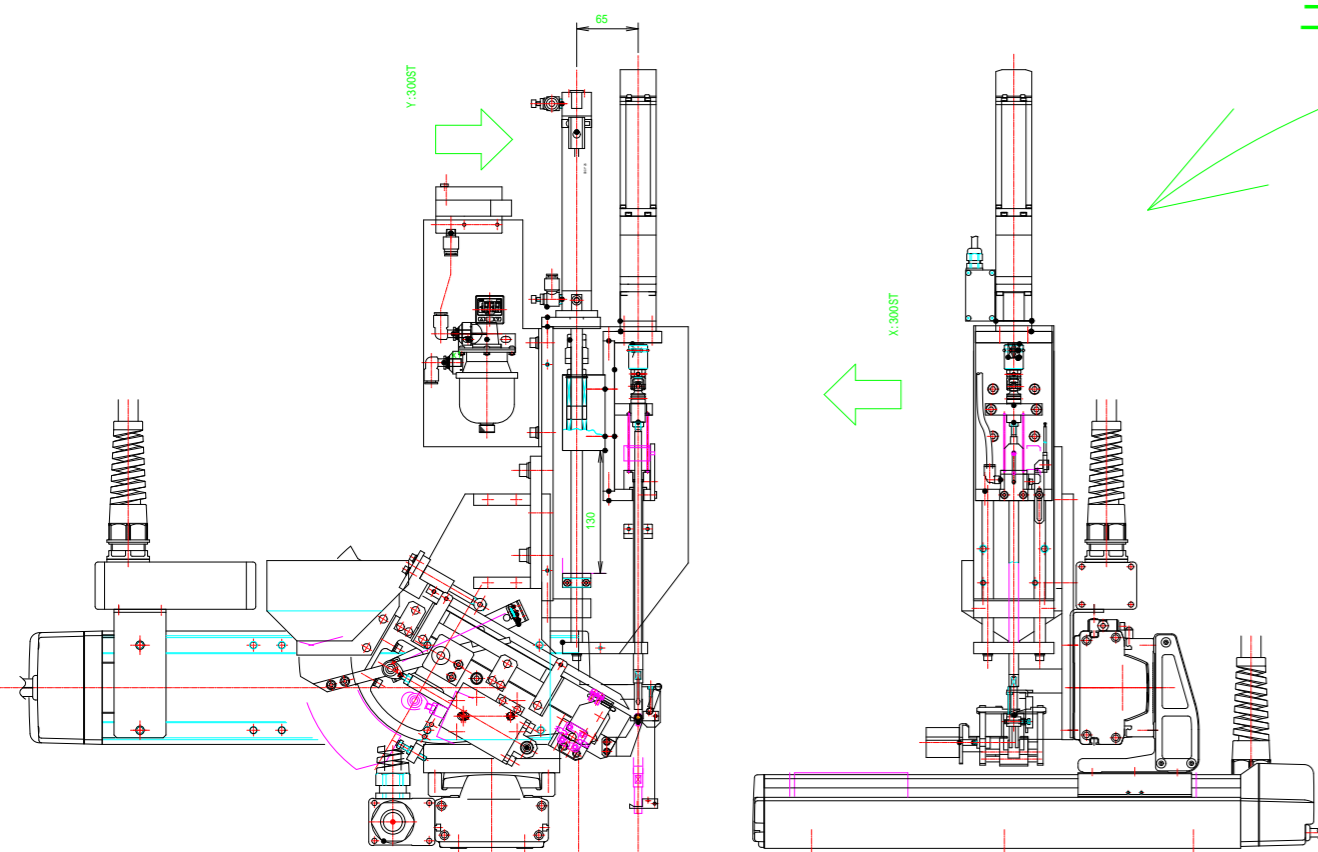


M 5 ネジロボ

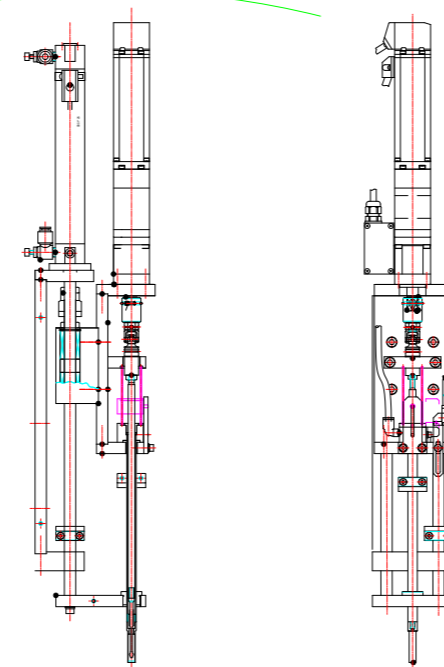


テクノサポートのネジロボ (ロボット 1 台のみで対応可能)

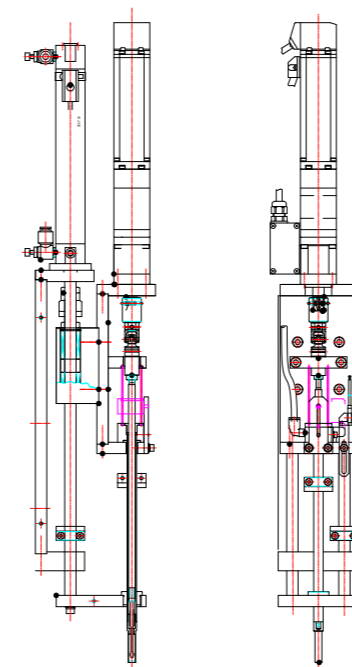
M 3 ネジロボ



M 4 用ユニット



M 5 用ユニット



ユニット交換

ユニット交換

ネジロボ

こんな場合に便利

- ・ 締付箇所が多い・・・ロボットを使用することにより
・ ワーク種類が多い 多本締め、及び多品種の
対応が可能
- ・ ネジの種類が多い・・・ネジ締めユニットの取外しが
容易に出来、ネジの種類が
異なるワークにも対応可能
- ・ スペースを
小さくしたい
・・・ネジ供給部がヘッドに
搭載されており
ネジ供給機等 (パーツフィーダ等) の
スペースが不要

記号	(品名、部品図番またはコード番号)	材質・寸法	数量	処理・加工	記事
寸法差記号			会社名		
尺	設計	製 藤堂 写 図	検 図	承 認	会社名
度					設備名
					ユニット名
	株式会社 テクノサポート				図 番